**Projet : Bras**

*Journal de bord*

15/11/2021 :

- 1e prise en main du bras robot et d’arduino.

-Recherche de documents technique.

-Mise en place du programme des 2 semaines du projet.

-Branchement d’arduino et du bras robot et mouvements de certains doigts.

-Recherche de comment la manette va communiquer avec le bras robot.

17/11/2021 :

Matin :

-Branchement du joystick arduino, en parallèle du bras inmoov.

-récupérer les valeurs du joystick sur arduino.

-établissement des idées pour l’interface graphique (croquis, schéma etc.)

Après midi :

-contrôle du poignet avec le joystick

-Recherche doc et bibliothèque sur la manette Xbox

18/11/2021 :

* Continuité de la journée d’hier
* Recherche programme prédéfinis de la manette Xbox
* Recherche documentation sur l’arduino Ethernet

19/11/2021 :

* Manipulation de l’arduino Ethernet et codage
* Compréhension et adaptions code JS de la manette Xbox

22/11/2021 :

* Début du Rapport de projet
* Diagramme UML ( en cas d’utilisation)
* Test de la manette sur API en ligne

23/11/2021 :

* Début de l’interface API
* Entretien (présentation du projet)

24/11/2021 :

* CHANGEMENT DE PROCEDURE

Problème avec l’arduino Ethernet

26/11/2021 :

* Début de code en arduino pour la manette
* Finalisation du Rapport de projet